

CURRICULUM VITAE

1. Informations Personnelles

NOM ET PRENOM : TENIOU Samir
ADRESSE PROFESSIONNELLE : Ecole Nationale Polytechnique de Constantine,
Ville Universitaire Ali Mendjeli, BP 75, A,
Nouvelle ville RP, Constantine 25000
TELEPHONE MOBILE: 06.62.37.18.87
E-MAIL: samir.teniou@enp-constantine.dz

2. Diplômes obtenus

Années 2009-2013 Doctorat en Science en Électronique, Option “Contrôle”, Université frères Mentouri Constantine 1.
Intitulé de la thèse “Nouveau concept pour la mesure de débit multiphasique”, soutenue en Juin 2013.

Années 2007-2009 Magistère en Électronique, Option “Contrôle des systèmes et traitement du signal”, Université frères Mentouri Constantine 1.
Intitulé du mémoire “Commande prédictive floue : Algorithmes et solution du problème d’optimisation”, soutenu en Décembre 2009.

Années 2002-2007 Ingénieur d’État en Électronique, Option “Contrôle”, Université Mentouri Constantine.
Intitulé du projet de fin d’étude “Commande des instabilités dans un compresseur axial”, soutenu en Juin 2007.

3. Formation

- Workshops titled ”On-line documentation of Quality Assurance Engineering Study programmes to be accredited” and ”Organization, processes, procedures and documentation of the Accreditation Centres”, from 8th April to 10th April 2019, Quacing Agency, Rome, Italy.
- Training programme for academic and administrative staff appointed as self-assessment team of the engineering study programmes selected for European Accredited Engineer (EUR-ACE), 3rd February to 4th February 2019, Ecole Nationale Polytechnique d’Oran (ENPO), Oran, Algeria.

4. Activités d’enseignement

Depuis Décembre 2014 : Maître de conférences classe ”B” à l’Ecole Nationale Polytechnique de Constantine, Département d’électronique, électrotechnique et automatique.

Matières enseignées : Commande des systèmes échantillonnés (cours, travaux dirigés et travaux pratiques), Modélisation et identification (cours, travaux dirigés et travaux pratiques), Robotique (cours, travaux dirigés et

travaux pratiques), Modélisation et commande des robots (cours, travaux dirigés et travaux pratiques), Mathématiques appliquées 1 et 2 (cours et travaux dirigés), Commande de procédés industriels (cours), Automatique 1 et 2 (Travaux dirigés et travaux pratiques), Electricité générale (travaux dirigés), Systèmes combinatoires et séquentiels 1 (travaux pratiques), Systèmes combinatoires et séquentiels 2 (travaux pratiques), Méthodes numériques appliquées (travaux pratiques).

Année 2013-2014 : Maître-Assistant Classe B à l'École Nationale Polytechnique de Constantine, Département d'électronique, électrotechnique et automatique. Détaché à l'université frères Mentouri Constantine 1.

Matières enseignées : Département d'électrotechnique : Automatique et informatique industriel 3 (cours et travaux dirigés), Commande des systèmes logique 2 (travaux pratiques)
Département d'électronique : Anglais Technique (cours et travaux dirigés)
Structure de tronc commun en sciences et technologies : Les métiers en sciences et technologie (cours)

Année 2012-2013 : Enseignant Vacataire, Université Constantine 1

Matières enseignées : Anglais Technique (cours et travaux dirigés au niveau du département d'électronique)

Années 2010-2012 : Enseignant-Chercheur-Assistant-Invité (Visiting Research Teaching Assistant), Département de Génie Électrique, Institut du Pétrole d'Abu Dhabi, Émirats Arabes Unies
Matières enseignées : Commande par rétroaction (assistant pour les travaux pratiques), Automatique et Contrôle Industriel (assistant pour les travaux pratiques), Microprocesseurs et Microcontrôleurs (assistant pour les travaux pratiques)

Année 2009-2010 : Enseignant Vacataire, Université Mentouri de Constantine

Matières enseignées : Département d'électronique : Automatique et informatique industrielle (travaux dirigés).
Département d'électrotechnique : Automatique et Régulation II (travaux pratiques)
Structure de tronc commun en sciences et technologies : Informatique I (travaux pratique)

5. Publications

5.1. Revues internationales

1. M. Meribout and **S. Teniou**, A Pipelined Parallel Hardware Architecture for 2-D Real-Time Electrical Capacitance Tomography Imaging Using Interframe Correlation, IEEE

Transactions on Very Large Scale Integration (VLSI) Systems, Vol. 25, Issue 4, pp. 1320-1328, Apr. 2017.

2. **S. Teniou** and M. Meribout, A Multimodal Image Reconstruction Method Using Ultrasonic Waves and Electrical Resistance Tomography, IEEE Transactions On Image Processing, Vol. 24, No 11, pp. 3512-3521, Nov. 2015.
3. E. A. Hosani, M. Meribout, A. Al-Durra, K. Al-Wahedi, and **S. Teniou**, A New Optical-Based Device for Online Black Powder Detection in Gas Pipelines, IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, Vol. 63, No 9, pp. 2238-2252, Sep. 2014.
4. **S. Teniou**, M. Meribout, K. Al-Wahedi, A. Al-Durra, and E. Al-Hosani, A Near-Infrared-Based Magnetic Induction Tomography Solution to Improve the Image Reconstruction Accuracy in Opaque Environments, IEEE Transactions on Magnetics, Vol. 49, No 4, pp. 1361-1366, Apr. 2013.
5. **S. Teniou**, M. Meribout, and K. Belarbi, Real-time Reconstruction of Moving Objects in an Electrical Capacitance Tomography System using Inter-Frame Correlation, IEEE Sensors Journal, Vol. 12, No 7, pp. 2517-2525, Jul. 2012.
6. **S. Teniou**, and M. Meribout, A New Hierarchical Reconstruction Algorithm for Electrical Capacitance Tomography using a Relaxation Region-based Approach, Measurement, Vol. 45, Issue 4, pp. 683-690, May. 2012.
7. **S. Teniou**, M. Meribout, T. Al-Hanaei, F. Al-Zaabi, R. Banihashim, and S. Al-Ghafri, A New Constrained Hierarchical Reconstruction Method for Electrical Capacitance Tomography, Flow Measurement and Instrumentation, Vol. 23, Issue 1, pp. 66-75, Mar. 2012.
8. **S. Teniou**, and M. Meribout, Multiphase Flow Meters Principles and Applications: A Review, Canadian journal on scientific and industrial research, Vol. 2, No. 8, pp. 290-293, Nov. 2011.

5.2. Conférences internationales

1. **S. Teniou**, K. Belarbi, A stabilizing model fuzzy predictive control scheme for nonlinear deterministic systems, In Proc. 2016 IEEE International Conference on Fuzzy Systems (FUZZ-IEEE 2016), Vancouver, Canada, July 24-29, 2016.
2. **S. Teniou**, M. Meribout, A Multimodal Image Reconstruction Method Using Ultrasonic Waves and Electrical Impedance Tomography, In Proc. The Second International Conference on Electrical Engineering and Control Applications (ICEECA 2014), Constantine, Algeria, November 18-20, 2014.
3. **S. Teniou**, M. Meribout, Temporal Image Reconstruction in Electrical Tomography Using a Motion Estimation Based Approach, In Proc. 2012 IEEE International Instrumentation and Measurement Technology Conference, Graz, Austria, May 13-16, 2012.
4. **S. Teniou**, M. Meribout, An Ultrasonic-based Method for Improving the Image Accuracy in Electrical Tomography Imaging, In 2012 Measurement Science Conference (MSC 2012), Anaheim, CA, USA, March 19-23, 2012.
5. M. Meribout, and **S. Teniou**, A New Electrical Capacitance Tomography Method Using Online Pressure and Temperature Data Measurements, In UKSim 5th European

Modelling Symposium On Mathematical Modelling and Computer Simulation (EMS2011), Madrid, Spain, November 16-18, 2011.

6. **S. Teniou**, and K. Belarbi, Analysis of Solution Procedures for Fuzzy Predictive Control, In Proc. 10th International Conference on Sciences and Techniques of Automatic control & Computer Engineering (STA'09), Hammamet, Tunisia, December 20-22, 2009.

6. Manifestations scientifiques

1. Membre du comité d'organisation pour la conférence "Third International Conference on Electrical Engineering and Control Applications (ICEECA 2017), Constantine, Algeria, November 21-23, 2017".
2. Membre du comité d'organisation pour la conférence "Second International Conference on Electrical Engineering and Control Applications (ICEECA 2014), Constantine, Algeria, November 18-20, 2014".

7. Encadrement

- Fiala Aimen et fadhel Nour El Islam, Commande avancée d'un pendule inversé sur chariot, Mémoire d'ingénieur d'état en Automatique, Juillet 2022.
- Fiala Aimen et fadhel Nour El Islam, Commande par logique floue d'un pendule inversé sur chariot Quanser, Mémoire de Master en Automatique, Juillet 2022.
- Sedfi Mohand Sadek et Bedhouche Hicham, Réglage automatique efficace des paramètres d'un contrôleur avec optimisation bayésienne pour la commande d'un simulateur d'hélicoptère, Mémoire d'ingénieur d'état en Automatique, Septembre 2021.
- Sedfi Mohand Sadek et Bedhouche Hicham, La conception d'un contrôleur neuro-flou pour un simulateur d'hélicoptère, Mémoire de Master en Automatique, Septembre 2021.
- Benzahia Ayoub, Analyse de quelques algorithmes d'extraction de connaissances à partir de données expérimentales dans plusieurs domaines d'automatique, Mémoire d'ingénieur d'état en Automatique, Juin 2020.
- Benzahia Ayoub, Optimisation hyperparamétrique de quelques algorithmes d'extraction de connaissances pour améliorer la performance de classification, Mémoire de Master en Automatique, Juin 2020.
- Boumaaza Aberahmane et Herkat Wiam, Commande avancée en boucle fermée d'une machine à courant continu à travers un convertisseur DC/DC, Mémoire d'ingénieur d'état en Automatique, Juillet 2019.
- Boumaaza Aberahmane et Herkat Wiam, Commande d'un convertisseur DC/DC Buck par le principe de conservation de l'énergie, Mémoire de Master en Automatique, Juillet 2019.
- Bouacha Khaoula et Hamadou Meroua, Réalisation et commande d'un robot mobile équilibré sur deux roues, Mémoire d'ingénieur d'état en Automatique, Juin 2018.
- Bouacha Khaoula et Hamadou Meroua, Modélisation et commande d'un robot mobile équilibré sur deux roues, Mémoire de Master en Automatique., Juin 2018.
- Khalas Seif Eddine et Benchaita Hamza, Commande d'un quadrirotor, Mémoire d'ingénieur d'état en Automatique, Juin 2017.

- Bezia Ayoub et Hadjoudja Aissa, Etude et mise en œuvre d'une architecture de commande d'un robot manipulateur type industriel, Mémoire d'ingénieur d'état en Automatique, Juin 2017.
- Bezia Ayoub et Hadjoudja Aissa, Simulation et commande du Robot manipulateur GT-6a, Mémoire de Master en Automatique, Juin 2017.

8. Responsabilités pédagogiques et scientifiques

- Février 2015 - Février 2018 : Membre du Comité Scientifique du Département d'électronique, électrotechnique et automatique à l'école nationale polytechnique de Constantine.

9. Fonctions administratives

- Octobre 2014 - Octobre 2017 : Vice-Président de la commission des œuvres sociales de l'école nationale polytechnique de Constantine.
- Février 2017 – Février 2020 : Membre du Conseil d'Administration de l'école nationale polytechnique de Constantine.
- Février 2018 – Février 2021 : Président de la commission des œuvres sociales de l'école nationale polytechnique de Constantine.
- Depuis Septembre 2021 : Chef du département d'électronique, électrotechnique et automatique à l'école nationale polytechnique de Constantine.

Constantine le 26/09/2022